

Polygone convexe du plan

Dans tout le problème \mathcal{P} désigne un plan affine euclidien.

Le produit scalaire de deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} de ce plan est noté $(\vec{u} | \vec{v})$ et la norme d'un vecteur \vec{u} est notée $\|\vec{u}\|$.

L'objet de ce problème est d'étudier les polygones convexes du plan.

Tous les demi-plans F considérés dans ce problème seront supposés fermés, c'est à dire incluant leur droite limite \mathcal{D} .

Définitions générales :

On appelle *combinaison convexe* des points A_1, A_2, \dots, A_n tout point pouvant s'écrire comme barycentre des points A_1, A_2, \dots, A_n affectés de masses $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ avec $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \geq 0$ et $\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n = 1$.

Soit A, B deux points du plan \mathcal{P} . On appelle *segment* d'extrémités A et B l'ensemble $[A, B]$ formé des points M combinaison convexe des points A et B .

Soit (A_1, A_2, \dots, A_n) (avec $n \in \mathbb{N}^*$) une famille de points du plan \mathcal{P} . On appelle *enveloppe convexe* de la famille de points (A_1, A_2, \dots, A_n) l'ensemble $Conv(A_1, A_2, \dots, A_n)$ formé des points M combinaisons convexes des points A_1, A_2, \dots, A_n .

En particulier $[A, B] = Conv(A, B)$.

Soit \mathcal{C} une partie du plan \mathcal{P} . On dit que \mathcal{C} est *convexe* ssi $\forall A, B \in \mathcal{C}, [A, B] \subset \mathcal{C}$.

Partie I

1. Premiers exemples de parties convexes.
 - 1.a Montrer que tout disque fermé est convexe.
 - 1.b Montrer que tout demi-plan du plan \mathcal{P} est convexe.
 - 1.c Montrer que tout enveloppe convexe d'une famille de points est convexe.
2. Soit \mathcal{C} et \mathcal{C}' deux convexes du plan \mathcal{P} .
 - 2.a Montrer que $\mathcal{C} \cap \mathcal{C}'$ est convexe.
 - 2.b Montrer, par récurrence sur $n \in \mathbb{N}^*$, que toute combinaison convexe de n points de \mathcal{C} est encore un point de \mathcal{C} .
3. Soit A_1, A_2, A_3 trois points non alignés du plan \mathcal{P} .

On appelle triangle de sommets A_1, A_2, A_3 l'ensemble $\mathcal{T} = Conv(A_1, A_2, A_3)$.

On note F_1 le demi-plan délimité par la droite (A_2A_3) et contenant le point A_1 .

On définit de même, par permutation circulaire, les demi-plans F_2 et F_3 .

 - 3.a Justifier que $\mathcal{T} \subset F_1 \cap F_2 \cap F_3$.
 - 3.b On introduit le repère affine $\mathcal{R} = (A_1, \overrightarrow{A_1A_2}, \overrightarrow{A_1A_3})$ et on note (x, y) les coordonnées des points $M \in \mathcal{P}$. Par quelles inéquations, relatives au repère \mathcal{R} , les demi-plans F_1, F_2 et F_3 sont-ils définis ?
 - 3.c Etablir $F_1 \cap F_2 \cap F_3 \subset \mathcal{T}$ et conclure.
4. On reprend les notations et les hypothèses de la question 3.

On pose O l'isobarycentre des points A_1, A_2, A_3 .

 - 4.a Justifier que $O \notin (A_1A_2) \cup (A_2A_3) \cup (A_3A_1)$.

- 4.b En déduire qu'il existe $r > 0$ tel que $D(O, r) \subset \mathcal{T}$
(avec $D(O, r)$ le disque de centre O et de rayon r).

Partie II

Dans l'intégralité de cette partie, O désigne un point du plan \mathcal{P} fixé.

Pour toute partie \mathcal{A} de \mathcal{P} , on note \mathcal{A}^* l'ensemble défini par $\mathcal{A}^* = \left\{ M \in \mathcal{P} / \forall A \in \mathcal{A}, (\overrightarrow{OM} | \overrightarrow{OA}) \leq 1 \right\}$.

Cette partie \mathcal{A}^* est appelé dual de la partie \mathcal{A} en O .

1. Soit \mathcal{A} et \mathcal{B} deux parties du plan \mathcal{P} .
 - 1.a Montrer que \mathcal{A}^* est un convexe contenant O .
 - 1.b Etablir l'implication : $\mathcal{A} \subset \mathcal{B} \Rightarrow \mathcal{B}^* \subset \mathcal{A}^*$.
 - 1.c Justifier $\mathcal{A} \subset \mathcal{A}^{**}$ où \mathcal{A}^{**} se comprend comme étant le dual en O du dual en O de \mathcal{A} .
- 2.a Déterminer \mathcal{P}^* puis $\{O\}^*$.
- 2.b Soit $r > 0$.
Etablir : $(D(O, r))^* = D(O, 1/r)$.
3. Soit H un point du plan \mathcal{P} différent de O .
 - 3.a On note $\mathcal{D} = \left\{ M \in \mathcal{P} / (\overrightarrow{OM} | \overrightarrow{OH}) = 1 \right\}$.
Montrer que \mathcal{D} est une droite perpendiculaire à (OH) en un point K à préciser.
 - 3.b Etablir que $\{H\}^*$ est le demi-plan délimité par \mathcal{D} et contenant le point O .
Indice : on pourra introduire un repère orthonormé adapté au problème étudié.
4. On étudie maintenant le problème inverse :
Soit F un demi-plan contenant le point O et délimité par une droite \mathcal{D} ne passant pas par O .
Justifier l'existence d'un point H du plan \mathcal{P} tel que $F = \{H\}^*$.

Partie III

On appelle polyèdre convexe toute partie bornée de \mathcal{P} pouvant s'écrire comme intersection d'un nombre fini de demi-plans.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $(F_i)_{1 \leq i \leq n}$ une famille finie de demi-plans. Pour tout $i \in \{1, 2, \dots, n\}$, on note \mathcal{D}_i la droite délimitant le demi-plan F_i et on considère le polyèdre $\mathcal{C} = \bigcap_{1 \leq i \leq n} F_i$.

On suppose que \mathcal{C} est borné, on dit alors que \mathcal{C} est un polygone.

Pour tout $1 \leq i \leq n$, l'intersection $\mathcal{C} \cap \mathcal{D}_i$, lorsqu'elle est non vide, est un segment du plan.

On l'appelle arête du polygone \mathcal{C} et ses extrémités sont appelés sommets de \mathcal{C} .

Tout point de \mathcal{C} ne figurant pas sur une arête de \mathcal{C} est dit intérieur à \mathcal{C} .

On suppose que de tels points existent, on dit alors que \mathcal{C} est non aplati.

1. Soit O un point du polygone \mathcal{C} et δ une demi-droite d'origine O .
On note $I = \{i \in \{1, 2, \dots, n\} / \delta \not\subset F_i\}$ et $J = \{i \in \{1, 2, \dots, n\} / \delta \subset F_i\}$.
 - 1.a Justifier que $I \neq \emptyset$.
 - 1.b Pour $i \in I$, on note A_i le point intersection de δ et \mathcal{D}_i de sorte que $\delta \cap F_i = [O, A_i]$.
On pose $d = \min_{i \in I} OA_i$ et on note $i_0 \in \{1, 2, \dots, n\}$ un indice tel que $d = OA_{i_0}$.
En distinguant selon que $i \in I$ ou $i \in J$, établir : $\forall i \in \{1, 2, \dots, n\}, A_{i_0} \in F_i$.
- 1.c Conclure que $\delta \cap \mathcal{C} = [O, A_{i_0}]$.

2. Montrer que l'intersection d'une droite \mathcal{D} et du polygone \mathcal{C} est soit vide, soit égale à un segment dont les deux extrémités appartiennent aux arêtes de \mathcal{C} .
3. Notons P_1, P_2, \dots, P_m les sommets de \mathcal{C} et formons $\mathcal{C}' = \text{Conv}(P_1, P_2, \dots, P_m)$
On désire établir que $\mathcal{C} = \mathcal{C}'$.
- 3.a Justifier $\mathcal{C}' \subset \mathcal{C}$.
- 3.b Justifier que les arêtes de \mathcal{C} sont incluses dans \mathcal{C}' .
- 3.c Montrer que tout point intérieur à \mathcal{C} est aussi dans \mathcal{C}' et conclure.
4. Soit O un point intérieur à \mathcal{C} .
On reprend la notion de dual introduite dans la partie II.
On veut montrer que $\mathcal{C} = \mathcal{C}^{**}$.
Soit $M \notin \mathcal{C}$
- 4.a Montrer qu'il existe un demi-plan F_i , avec $i \in \{1, 2, \dots, n\}$, tel que $M \notin F_i$.
- 4.b En vertu de l'étude du II.4, on peut introduire un point H tel que $F_i = \{H\}^*$.
Montrer que $H \in \mathcal{C}^*$.
- 4.c En déduire que $M \notin \mathcal{C}^{**}$.
- 4.d Conclure.
5. Soit A_1, A_2, \dots, A_n des points non alignés et $\mathcal{C} = \text{Conv}(A_1, A_2, \dots, A_n)$.
- 5.a Justifier l'existence d'un point O du plan pour lequel il existe $r > 0$ tel que $D(O, r) \subset \mathcal{C}$.
On reprend la notion de dual introduite dans la partie II définie à partir du point précédent.
- 5.b Montrer que $\mathcal{C}^* = \bigcap_{1 \leq i \leq n} \{A_i\}^*$.
- 5.c Etablir que \mathcal{C}^* est un polygone convexe.
- 5.d Conclure que \mathcal{C} est lui-même un polygone convexe.